

## Formulár ZK - Záverečná karta projektu

Riešiteľ: Trenčianska univerzita Alexandra Dubčeka v Trenčíne	Evidenčné číslo projektu: APVT 20-034604
Názov projektu: VÝSKUM VYSOKOZDVIŽNÉHO MANIPULÁTORA SO ZVÝŠENOU PRIECHODNOSŤOU	

Na ktorých pracoviskách bol projekt riešený:	Trenčianska univerzita Alexandra Dubčeka v Trenčíne
	ZTS – VÝSKUM A VÝVOJ, a. s.
	-
	-
Ktoré zahraničné pracoviská spolupracovali pri riešení (názov, štát):	- žiadne

Udelené patenty alebo podané patentové prihlášky, vynálezy alebo úžitkové vzory vychádzajúce z výsledkov projektu:	- nie
	-
Publikácie (knihy, články, prednášky, správy a pod.) zhrňujúce výsledky projektu (uved'te i publikácie prijaté do tlače alebo pripravované):  <i>Uvádzajte maximálne päť najvýznamnejších publikácií.</i>	Prednáška v rámci medzinárodnej konferencie Katedier častí strojov, ktorá sa uskutoční 12. - 14. septembra 2007 v Smoleniciach.
V čom vidíte uplatnenie výsledkov tohto projektu:	Výsledky projektu budú použité pri výrobe a dodávkach vysokozdvižných manipulátorov pre SR a do zahraničia

Podpisom záverečnej karty riešiteľ vyjadruje svoj súhlas ku zverejneniu údajov v nej uvedených.

Podpis riešiteľa: .....

Dátum: .....

Ing. Dušan Lahučký, CSc.

## Charakteristika výsledkov

Evidenčné číslo: APVT-20-034604

### Súhrn výsledkov riešenia projektu a naplnenia cieľov projektu (max. 20 riadkov) - slovensky:

Výsledkom riešenia projektu výskumu a vývoja sú stanovené prevádzkové parametre vysokozdvížneho manipulátora o menovitej nosnosti 2 600 kg. Stanovenie parametrov vychádzalo z potrieb trhu, ktorého trend je znižovanie prevádzkových nákladov, zvyšovanie bezpečnosti, lepšie pracovné prostredie pre obsluhu.

Na základe týchto vonkajších parametrov boli určené ďalšie technicko-ekonomické parametre manipulátora, ktoré boli podkladom pre vypracovanie kompletnej výkresovej dokumentácie preverenej internými a externými skúškami. V rámci skúšok boli overené technické parametre, skúšky bezpečnosti ochranného rámu kabíny a realizácie zhody.

Manipulátor je modulárne pripravený na realizáciu konkrétnych požiadaviek odberateľa (zabudovanie nehnanej riadiacej nápravy kabíny s/bez klimatizácie, vysokozdvížnych zariadení a rôznych zdvihoch atď.) a zároveň môže používať bežné prídavné zariadenia používané u iných manipulátorov podobnej kategórie. Vyvinutý manipulátor je určený pre poľnohospodárov, stavebný priemysel, drevospracujúci priemysel a všade tam, kde sa vyžaduje vysoká manévrovateľnosť a priechodnosť terénom.

Týmto ciele projektu boli naplnené, realizátor ZTS – VÝSKUM A VÝVOJ, a. s. Dubnica nad Váhom môže vyrábať a dodávať vysokozdvížny manipulátor s vynikajúcou priechodnosťou v teréne.

### Súhrn výsledkov riešenia projektu a naplnenia cieľov projektu (max. 20 riadkov) - anglicky:

Podpis riešiteľa: .....